

Diferansiyel

Geometri

1

Giriş

"Aklın yolu birdir!"

"İki şey sonsuzdur, ..."
(A. Einstein)

Sadece pür
matematikte.

matematikte
yaklaşıklıkların
yer almadığı
kısmı = saf
aksiyomatik

örnek

lineer cebir

Peki ya fizikte?

(Hilbert Problem...)

global X
lokal

örnek

Aksiyomatik

QFT

hesaplama

reel bir sayı bulmak!
(bu imkansız!!!)

Matematik

π

Fizik

$g-2$

\mathbb{R} -analiz

\mathbb{C} -analiz

\mathbb{H} -analiz

Sonsuz küçüklerin hesabı

(Infinitesimal Calculus)

$\mathbb{C}(\mathbb{R})$

Gürsey (qft)

2

tam sıralamalı

$\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H}, \mathbb{O}$

com. $\checkmark \quad \checkmark \quad \times \quad \times$

assos. $\checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark \quad \times$

alt. $\checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark \quad \checkmark$
kare-köki $\mathbb{R}_+, \mathbb{C}, \mathbb{H}^\wedge, ?$

inv. : $\text{Id}_{\mathbb{R}}; \text{Id}_{\mathbb{C}(\mathbb{R})}, *; \text{Id}_{\mathbb{H}(\mathbb{R})}, -, ^\wedge; ?$

QM

Topoloji

Vektör demetleri & K-teorisi

$\dim_{\mathbb{R}}$

$\mathbb{R}, \mathbb{C}, \mathbb{H}, \mathbb{O}$

1, 2, 4, 8

$\mathbb{R}, \mathbb{R}^2, \mathbb{R}^4, \mathbb{R}^8$

düğümter

pür quaternionlar

$\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^7, S^0, S^1, S^3, S^7$

$\cup \{\infty\}$

Stereografik projeksiyon

"x" başka da yok! (Massey)

3

\mathbb{R}^3 ' te vektör hesabı

!!!

$\mathbb{R}^3 = \mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}$

\mathbb{R} -analiz

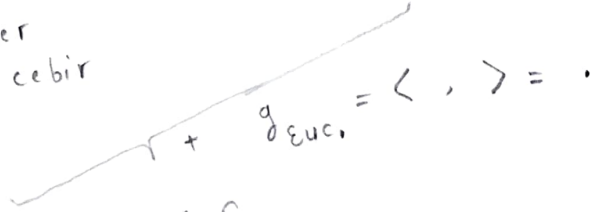


IC
(inf. calc.)

cebirsel ✗
siralama ✗
topolojisi ✓

lineer uzay
+
"x" çarpımı

lineer cebir



VC
(vec. calc.)

lok2f

- grad : $\vec{\nabla} f$
- rot : $\vec{\nabla} \times \vec{A}$
- div : $\vec{\nabla} \cdot \vec{A}$
- Laplacce-yen: $\vec{\nabla}^2 f$

(n=3)
ödev

~~$(\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}) f = \vec{\nabla} \cdot (\vec{\nabla} f)$~~

4

(i) Gauss - Ostrogradski formülü

\mathbb{R}^3 te V kapalı ve sınırlı

$$\int_V (\text{div } \vec{A}) dV = \int_S \vec{A} \cdot d\vec{\sigma}$$

akı (flux)

$$S = \partial V$$

(ii) Stokes formülü ;
(n=3)

$$\int_{S'} (\nabla \times \vec{A}) \cdot d\vec{\sigma}' = \int_C \vec{A} \cdot d\vec{r}$$

$$C = \partial S'$$

dolanım (circulation)

ρ → sürekli ortamın mekaniksel yüzeyi

$$S \neq S' \Leftrightarrow \partial^2 = 0$$

"Wheeler"

Örnekler

Maxwell em.

Akışkanlar (Newtonsal) Mekaniği

Newtonsal

akışkanlar

Newtonsal Olmayan



5

Purcell, 1st ed. App. A with a mistake ;

Maxwell em. :

SI

Gauss

mem. paradig & tubes

odov

magn. monopoles

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} = 4\pi \rho$$

lokal

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = - \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0 \quad (\Rightarrow \vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A})$$

\mathbb{R}^3

Gratus et. al.

Yükler üzerinde \vec{E}, \vec{B} tanımlı olmadığı için çoklu bağlantılı \mathbb{R}^3 görüşü hâlen anlamlı!

Dirac
Born-Infeld
Bopp-Podolsky

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{c^2} \left(\frac{\vec{j}}{\epsilon_0} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) = \frac{1}{c} \left(4\pi \vec{j} + \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right)$$

(i) $\Rightarrow \int_S \vec{E} \cdot d\vec{\sigma} = Q(V) / \epsilon_0$

global

q_1, \dots, q_N

$N \rightarrow \infty$

$\alpha = 2^{41}$ (Hilbert, ...)



Newton mekânindeki bir kati cisim, sıvı, ...

6

Akışkanlar (ın)
(Newtonsal) mekaniği :

su akışı

gerçeğe uygun
olmayan kısıtlamalar

kuru su
(J. von Neumann)

sıkıştırılmaz, ağdasız, dolzımsız sıvı modeli

$\rho = \text{skt}$

maddelik korunumu

$$\vec{v} = \vec{v}(\vec{r}, t)$$

$$\vec{v} = \vec{v}(\vec{r})$$

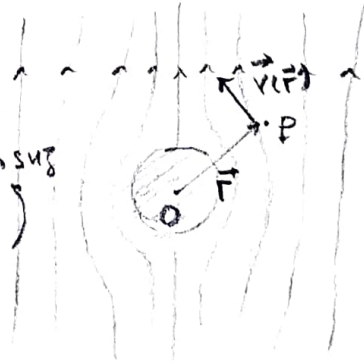
göğlemciler alanı !

duragan akış
(steady flow)

\Rightarrow elektrostatik
ile
benzesim

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{v} = 0 \quad (\text{sıkıştırılabilirlik})$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{v} = \vec{0} \quad (\text{sirkülasyon suş almaz})$$



dönel olmayan bir sıvının
küresel engel durumundaki
akışı

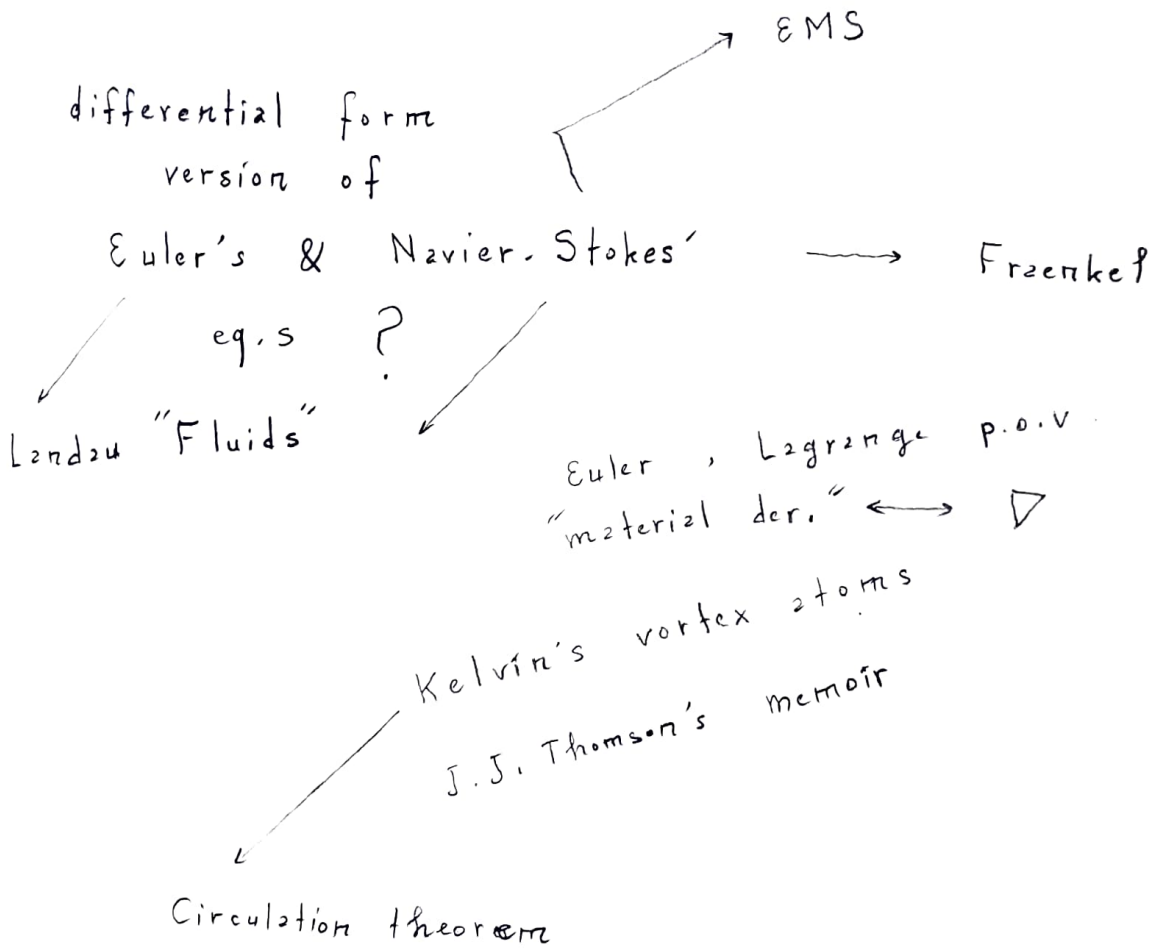
dolzımsız
girdapsız
tütbölensız

7

Landau
 ↓
 all works
 (\mathbb{R}^3, x, \cdot)
 $\otimes \rightarrow \equiv \wedge$

Whitney
 ↓
 GIT
 p. 11

e.o.s
 $f(P, V, T) = 0$



8

Vektör hesabı J. W. GIBBS ve O. HEAVISIDE

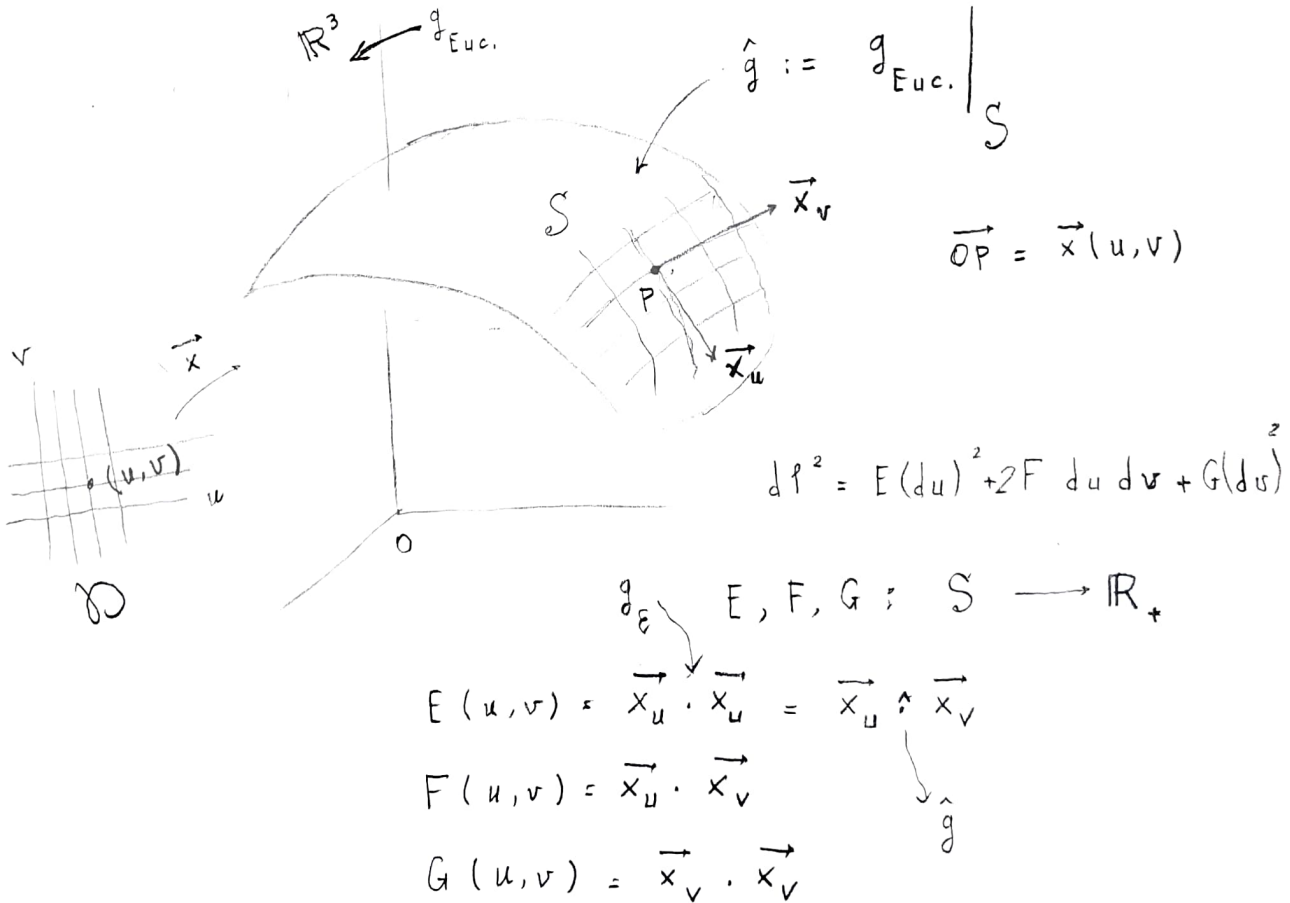
tarafından bulundu, ve bu kuzternionlardan esinlenilerek oluşturuldu. J. C. MAXWELL'de meşhur yazıtında bu cebirleri kullandı.

1873

C. F. GAUSS'ın Theorema Egregium'undan sonra kendi ismi ile anılan geometriyi öğrencisi

G. B. RIEMANN keşfetti.

1854



g

$$dh^2 = L(u, v) (du)^2 + 2M(u, v) du dv + N(u, v) (dv)^2$$

$$L = \vec{n} \cdot \vec{x}_{uu}$$

$$M = \vec{n} \cdot \vec{x}_{uv} = -\vec{n}_u \cdot \vec{x}_v$$

$$N = \vec{n} \cdot \vec{x}_{vv}$$

$$K(u, v) = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} = \frac{1}{\sqrt{EG}} \left[\frac{\partial}{\partial u} \left(\frac{1}{\sqrt{E}} \frac{\partial \sqrt{G}}{\partial u} \right) + \frac{\partial}{\partial v} \left(\frac{1}{\sqrt{G}} \frac{\partial \sqrt{E}}{\partial v} \right) \right]$$

$$= -\frac{1}{2EG} \left[(E_{vv} + G_{uu}) - \frac{1}{2} \left(\frac{E_u G_u + E_v^2}{E} + \frac{E_v G_v + G_u^2}{G} \right) \right]$$

$$\text{Not: } \vec{n} = \frac{\vec{x}_u \times \vec{x}_v}{\|\vec{x}_u \times \vec{x}_v\|_{g_E}}$$

Amcaz Gauss? :)

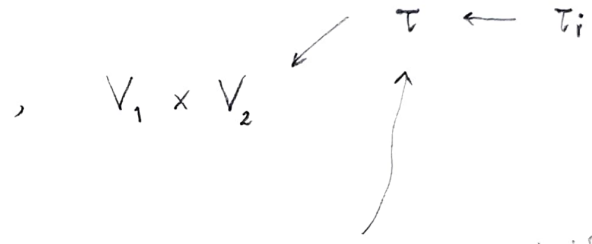
Hatayı bul!

$$\int_{V_1 \times V_2} \dots = \int_{\partial(V_1 \times V_2)} \dots$$



$$\partial(V_1 \times V_2) = (\partial V_1 \times \overline{V_2}) \cup (\overline{V_1} \times \partial V_2)$$

genel Topoloji



çarpım topolojisi (Tychonov top.)

Cebirsel Topoloji

(homoloji)

X, Y — Euclides-sel (rectilinear) kompakt bölünmüş hücre kompleksleri

$$A \in T(X), B \in T(Y)$$

\swarrow \searrow
 k -hücre $(p-k)$ -hücre

$$\partial_p \rightarrow T(X \times Y)$$

$$\partial_p (A \times B) = \partial_k A \times B + (-1)^k A \times \partial_{p-k} B$$

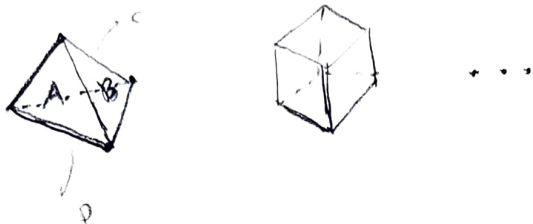
\vdots
 \vdots

$$\chi(X \times Y) = \chi(X) \chi(Y)$$

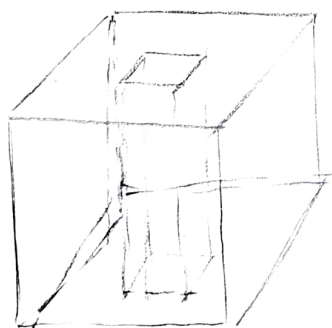
Örnek : \mathbb{R}^3 'teki bir P düzgün çok-yüzlüsü için Euler karakteristiği

$$\chi(P) = v - e + f = 2$$

olmaktadır.



$$P \leftrightarrow T, \Gamma = T^*$$



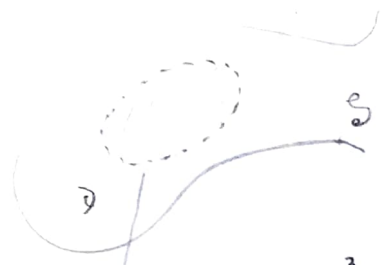
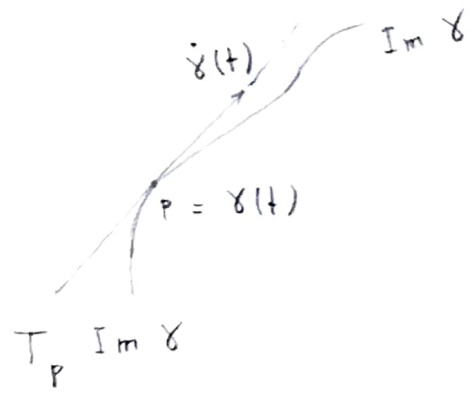
$$\chi(\square \times \downarrow) = \chi(\square) = 8 - 12 + 4 \quad \checkmark$$

$$\chi = 2 - 2g \quad (\text{closed}) \rightarrow \text{compact without boundary}$$

$$\chi = 2 - 2g - b \quad (\text{surfaces with } b \text{ boundary component})$$

a cube with 2 hole inside

Klasik Dif. Geo. \mathbb{R}^3



$U \subseteq S \subseteq \mathbb{R}^3$
 kompakt $\Rightarrow A(U)$

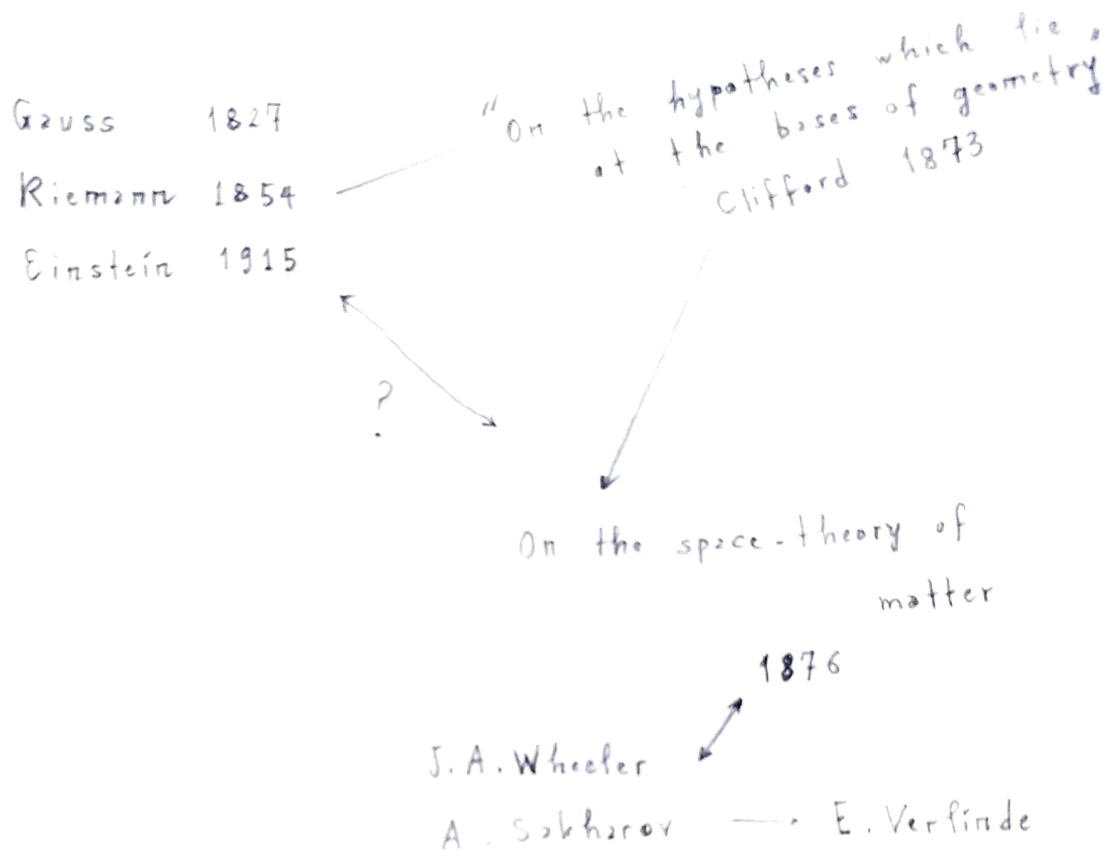
d



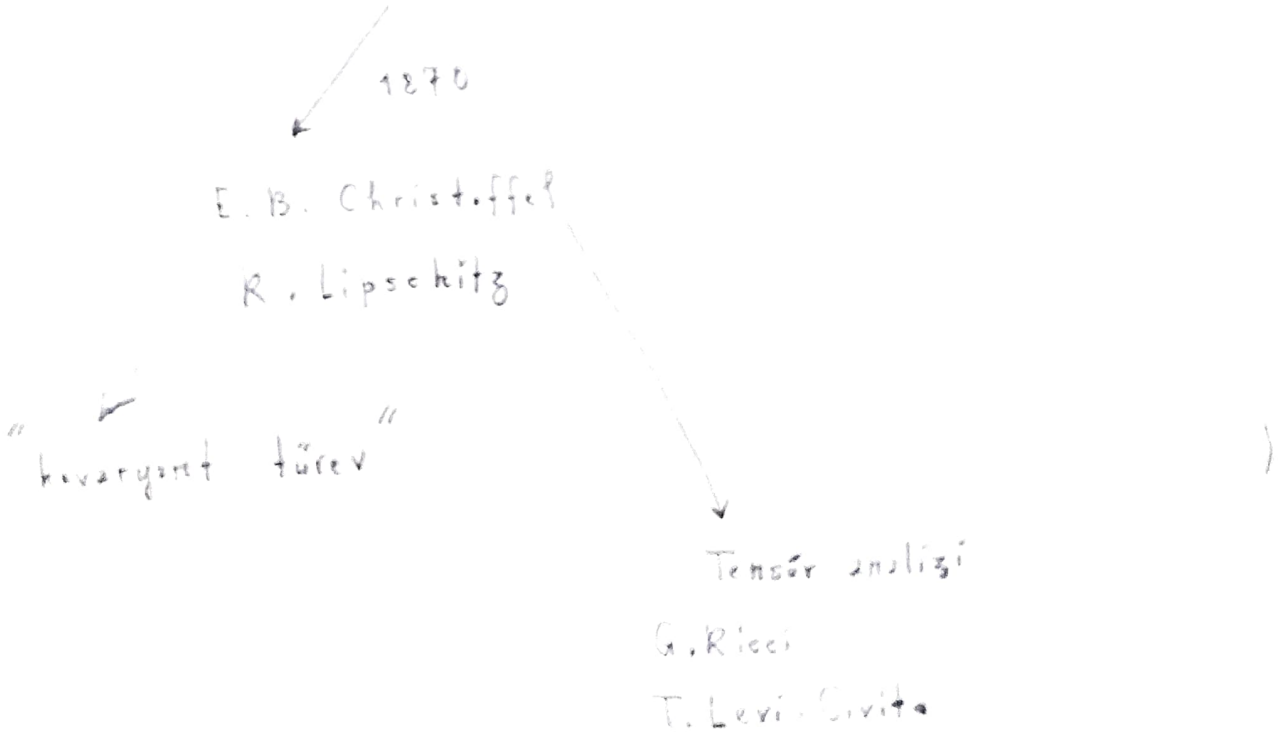
- Reberval
- Cavalieri
- Fermat

- Newton $\rightarrow 1686$
- Leibnitz

$S \subseteq \mathbb{R}^3$
 yüzeyler teorisi (Euler 1783
 Mongé 1818)



Form problemi : İki Riemannsal metrik hangi durumda sadece koordinat değişimi kadar farklıdır?



14

Gauss'un ve Riemann'ın geometrisinde şekli olan manifold kavramı ilk olarak H. Weyl tarafından 1912'de ortaya çıkarıldı, ancak bugün ki hali H. Whitney tarafından 1936'da verildi. Diferansiyel topoloji ve diferansiyel geometrinin temel nesnelere diferansiyellenebilir manifoldlardır.

manifoldlar / geometrikleştirilebilir alanlar

\mathbb{R}^3 ve \mathbb{R}^3 'teki eğri ve yüzeyler

$$Q_c(N, \mathbb{R}^3) \subseteq \mathbb{R}^{3N-c_1}$$

$$P_c(N, \mathbb{R}^3) \subseteq \mathbb{R}^{2(3N-c_1)}$$

\mathbb{R}^3, S^3, H^3

$\mathbb{R} \times S^2, \mathbb{R} \times H^2$

NiF

$S.o.P$

$SL(2, \mathbb{R})$

\mathbb{R}^3 'teki parçacık sistemlerinin şekillenim uzayları

fizik uzayları

Görelilikteki uzayzaman

Riemann Yüzeyleri

ilk soyut manifoldlar (Weyl 1912)

Fonksiyonlar teorisindeki seviye kümeleri

enerji, basınç, ... yüzeyleri

Cebirdeki Lie grupları

Cebirsel Varyeteler

⋮

Projektif uzaylar

M bir parakompakt Hausdorff topolojik uzayı olsun. Ona n -boyutlu topolojik manifold denir eğer lokal olarak "euclides-sel" ise; yani \mathbb{R}^n 'nin bir zayıf homeomorfik ise.

sadece
topolojik yapısı
mevzu bahis

$\exists \mathcal{U} = \{U_i\}_{i \in \Lambda}$, M 'nin

bir zayıf örtüsü öyle ki

$$\varphi_i : U_i \subseteq M \longrightarrow V_i \subseteq \mathbb{R}^n$$

bir homeomorfizmdir.

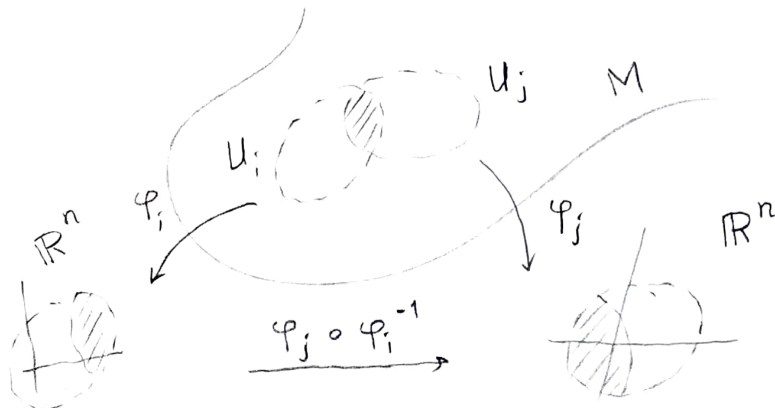
(U_i, φ_i) ikilisine $\forall i$ için bir zayıf örtü ya da yerel koordinat sistemi denir.

φ_i : zayıf gönderimi

$$U_i = \text{dom}(\varphi_i) \subseteq M$$

$$\varphi_i(U_i) = V_i = \text{im}(\varphi_i) \subseteq \mathbb{R}^n$$

$\mathcal{A} = \{(U_i, \varphi_i)\}_{i \in \Lambda} \longrightarrow M$ için bir zayıf örtü



φ_i^{-1} 'ye
 M 'nin bir
yerel parametre-
lendirmesi
denir.

İki çift (U_i, φ_i) ve (U_j, φ_j) 'nin \mathbb{C}^r örtüşmesine sahip oldukları söylenir eğer (overlop) $\xrightarrow{\text{Inf. Cole.}}$

$$\varphi_j \varphi_i^{-1} : \varphi_i(U_i \cap U_j) \rightarrow \varphi_j(U_i \cap U_j)$$

koordinat değişimi (dönüşümü) r . mertebeden diferensiyellenebilir ise (ve $\varphi_i, \varphi_j^{-1}$ için de!)

M üzerindeki \mathcal{A} atlası \mathbb{C}^r 'dir denir, eğer her bir çift çift \mathbb{C}^r örtüşmesine sahip ise. Bu durumda \mathcal{A} 'yı içeren tek bir maksimal atlas α vardır; öyle ki \mathcal{A} ya eklenecek her (U, φ) çifti \mathcal{A} daki (U_i, φ_i) çiftleriyle \mathbb{C}^r örtüşmesine sahiptir. Bu hâlde (U, φ) çiftinin \mathcal{A} atlası ile uyumlu olduğu söylenir:

$$\alpha = \left(\left\{ (U, \varphi) \right\} \cup \mathcal{A} \right) \xrightarrow{\mathcal{A}\text{-uyumlu}}$$

\mathcal{A} atlasının her bir üyesi başka bir bir manifold denir. \mathcal{A}' atlası ile uyumlu ise bu iki atlas $r \in \mathbb{N}$ uyumludur denir: $\mathcal{A} \sim \mathcal{A}'$

$$\left\{ \begin{array}{c} [\mathcal{A}], [\mathcal{B}], \dots \\ / \quad / \\ \alpha \quad , \quad \beta \end{array} \right\}$$

M üzerindeki maksimal \mathbb{C}^r atlasınız bir \mathbb{C}^r dif. yapı ve (M, α) \mathbb{C}^r sınıfından bir manifold denir.

$r \geq 1$ ise manifold pürüzsüz denir.

M için farklı diferensiyel yapılar.

Egzotik \mathbb{R}^4 ve S^7 'ler !
Akbulut Milnor & Kervaire

$$h_{ij} := \varphi_j \circ \varphi_i^{-1} := \varphi_j \circ \varphi_i^{-1}$$

- (i) $h_{ii} = Id|_{U_i}$
- (ii) $h_{jk} \circ h_{ij} = h_{ik}$ $h_{kp} \circ h_{ij} = h_{kp} \circ h_{ik} = h_{ip}$
- (iii) $h_{ij}^{-1} = h_{ji}$

(iv) o assosiyatif bir ikili işlem !

$$\{ h_{ij} \} \leq Diff(\mathbb{R}^n)$$

$$i, j \in \Lambda$$

pasif diffeolar (çünkü bunlar koordinat dönüşümleri)

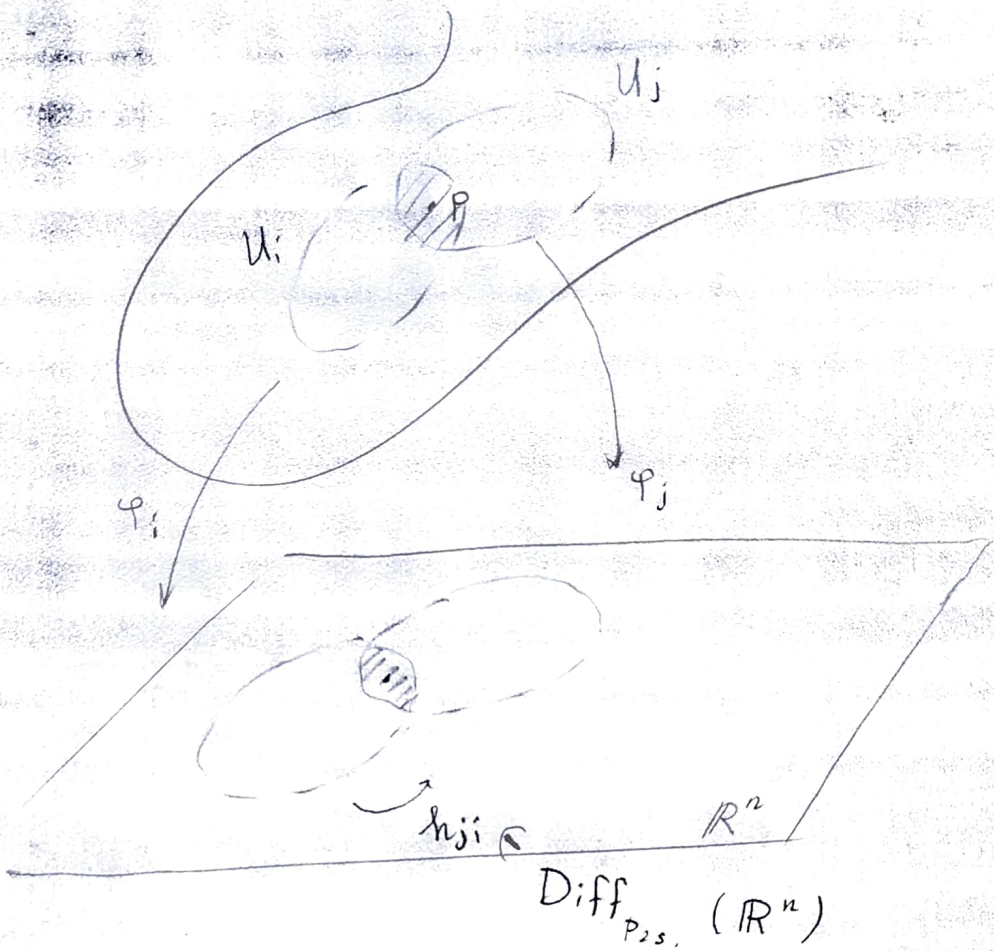
$T_P h_{ij}$ (h_{ij} 'ye P noktasında 1. mertebeden yaklaşıklık)

$(h_{ij})_{*P}$ teget gönderimine karşılık

gelen matrisin determinanı $\forall i, j \in \Lambda$ ve $\forall P \in \varphi_i(U_i \cap U_j)$ için aynı işaretli ise M 'nin bir yönelim kabul ettiği (yönelendirilebilir olduğu) söylenir.

+ , - (topolojik bir özellik olan Karakteristik sınıflar)

17'



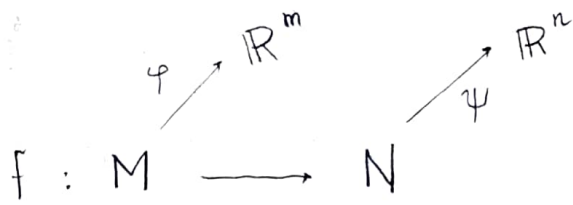
$\text{Diff}_{\text{p.s.}}(\mathbb{R}^n)$

$n = 2 \quad \text{Diff}(\mathbb{R}^2)$

Wild diffeos.

$n < 5$ low dim. topology
(garden variety)

18



f , p noktasında dif. bilirdir eğer

$\psi \circ f \circ \varphi^{-1}$, $\varphi(p)$ noktasında dif. bilir ise!

f 'nin p 'de (koordinat) temsili \searrow lokal

Koordinat dönüşümleri dif. bilir olduğundan, f 'nin dif. bilirligi p 'de (koordinat) seçiminden bağımsızdır! Differensiyel geometrik ve dif. topolojik nicelikler bu anlamda iyi-tanımlı olmalıdır.

$N = \mathbb{R}$ ve $\text{dom}(f) = W \subseteq M$ ise

$U \cap W \neq \emptyset$ o.ü. (U, φ) p 'de

$$f_\varphi : \varphi(U \cap W) \rightarrow \mathbb{R}$$

$$f_\varphi := f \circ \varphi^{-1}$$

ile tanımlanır. φ^* gönderimi de

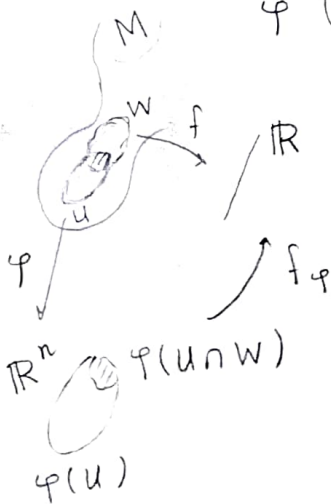
$$\varphi^*(f_\varphi) = f_\varphi \circ \varphi = (f \circ \varphi^{-1}) \circ \varphi$$

$$= f \circ (\varphi^{-1} \circ \varphi)$$

$$= f \circ \text{Id}_{U \cap W}$$

$$= f|_{U \cap W}$$

$$:= "f"$$

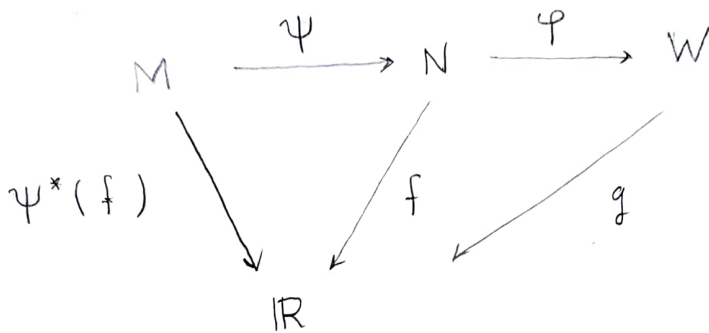


φ^* , f_φ 'yi $\varphi(U \cap W)$ 'den $U \cap W$ geri çekiyor demir.

19

$$\psi : M \longrightarrow N$$

$$f : N \longrightarrow \mathbb{R}$$



$$(\varphi \circ \psi)^*(g)(m) = (g \circ (\varphi \circ \psi))(m) \quad \text{--- } \in M$$

$$= (g \circ \varphi)(\psi(m))$$

$$= (\varphi^*(g))(\psi(m))$$

$$= ((\varphi^*(g)) \circ \psi)(m)$$

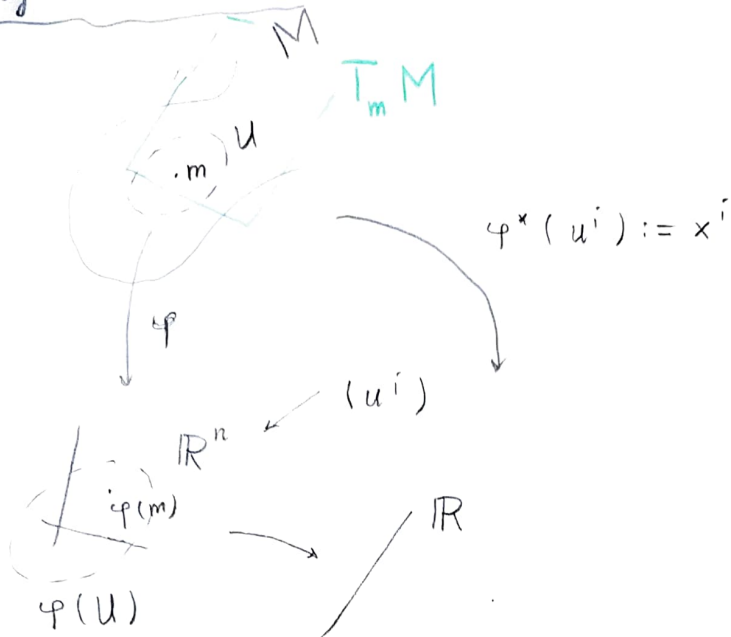
$$= (\psi^*(\varphi^*(g)))(m) \quad \forall m$$

$$(\varphi \circ \psi)^*(g) = \psi^*(\varphi^*(g))$$

$$= (\psi^* \circ \varphi^*)(g) \quad \forall g$$

$$(\varphi \circ \psi)^* = \psi^* \circ \varphi^*$$

Tangent Vektörler



$T_m M$, $\forall m$ için $n = \dim_{\mathbb{R}} M$

boyutlu bir \mathbb{R} -çizgisel uzaydır.

$$\{(e_i)_m\} \longleftrightarrow \left\{ \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right\}$$

lineer cebirsel
uzayda geometrik
vektörler

analitik = türevler
vektörler

$$X_m = a^i \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m ; f \in C^\infty(M, \mathbb{R}) := \mathcal{F}(M)$$

$$X_m f = X_m (\varphi^* f_\varphi) := (\varphi_{*m}(X_m))(f_\varphi) \in \mathbb{R}$$

$$\varphi_{*m} : T_m M \longrightarrow T_{\varphi(m)} \mathbb{R}^n$$

$$\left\{ \left(\frac{\partial}{\partial u^i} \right)_{\varphi(m)} \right\}$$

$$\varphi_{*m} \left(a^i \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right) = a^i \varphi_{*m} \left(\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right)$$

$$\varphi_{*m} \left(\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right) (u^k) = b_i^j \left(\frac{\partial}{\partial u^j} \right)_{\varphi(m)} (u^k)$$

$\{u^k\}$, $F(\mathbb{R}^n)$ için bir polinom bazıdır ?

$$\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \left(\underbrace{\varphi^*(u^k)}_{= x^k} \right) = b_i^j \underbrace{\left(\frac{\partial u^k}{\partial u^j} \right)_{\varphi(m)}}_{\delta_j^k} = \delta_j^k$$

$$\underbrace{\left(\frac{\partial x^k}{\partial x^i} \right)_m}_{\delta_i^k} = b_i^k$$

$$\Rightarrow \varphi_{*m} \left(\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right) = \delta_i^j \left(\frac{\partial}{\partial u^j} \right)_{\varphi(m)}$$

$$\Rightarrow \left[\varphi_{*m} \left(\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_m \right) = \left(\frac{\partial}{\partial u^i} \right)_{\varphi(m)} = \left(\frac{\partial}{\partial ((\varphi^{-1})^* x^i)} \right)_{\varphi(m)} \right]$$

$\mathcal{F}(M)$: M manifoldu üzerindeki pürüzsüz
fonksiyonların kümesi
+, .

$$(f + g)(m) = f(m) + g(m)$$

$$(f \cdot g)(m) = f(m) g(m)$$

$\mathcal{F}(M)$ bir komütatif halkadır.

∞ boyutlu

Sabit fonksiyonlar ile \mathbb{R} 'yi özdeşleştirirsek
 $\mathcal{F}(M)$ bir reel vektör uzayı ve dolayısı
ile bir reel assosiyatif cebir olarak ele
alınabilir

$$X_m \in T_m M$$

$$X_m (f \cdot g) = (X_m f) g(m) + f(m) (X_m g)$$

$$\Psi: M \longrightarrow N$$

$$\Psi_{*m}: T_m M \longrightarrow T_{f(m)} N$$

$$M \xrightarrow{\Psi} N \xrightarrow{\varphi} W$$

$$(\varphi \circ \Psi)_*$$

$$(\varphi \circ \Psi)_* = \varphi_* \circ \Psi_*$$

iteri itme
gönderimi

(23)

Vektör Alanları

$$X : M \longrightarrow T_m M$$

$$m \longmapsto X_m = X|_m$$

zyiriciz bir ^{pürüzsüz} vektör alanı pürüzsüz fonksiyonların cebri üzerinde bir türevidir.

$$X : \mathcal{F}(M) \longrightarrow \mathcal{F}(M)$$

$$X(\lambda f + \mu g) = \lambda X(f) + \mu X(g)$$

$$X(f \cdot g) = X(f)g + fX(g)$$

$T_1(M) : M$ üzerindeki pürüzsüz vektör alanlarının kümesi

$\mathcal{X}(M)$

$$(Xf)_m = X_m f$$

$$XY : \mathcal{F}(M) \longrightarrow \mathcal{F}(M)$$

$$f \longmapsto X(Y(f))$$

assosiyatif bir çarpım

ancak $XY \notin T_1(M)$

$$[\cdot, \cdot] : T_1(M) \times T_1(M) \longrightarrow T_1(M)$$

assosiyatif bir çarpımın komütatörü

(i) anti-simetrik

(ii) Jacobi özdeşliği

$$[[X, Y], Z] + [[Y, Z], X] + [[Z, X], Y] = 0$$

$T_1(M)$; $\mathcal{F}(M)$ halkası üzerinde bir modüldur.

Sabit fonksiyonlar üzerinde bir (\mathbb{R}) vektör uzayıdır

ve $[,]$ işlemi ile de ∞ boyutlu bir Lie cebridir. Böyle bir konstrüktöre, Lie parantezi de denir.

$U = \text{dom}(\varphi)$

\mathcal{F} -modül $T_1(U)$ için $\left\{ \frac{\partial}{\partial x^i} \right\}$ 'ye

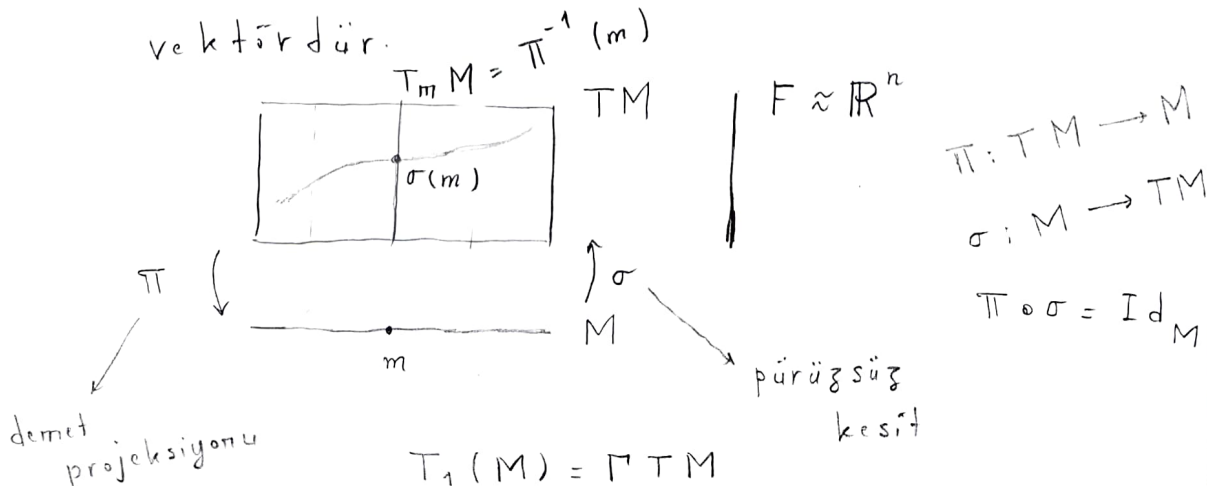
doğru yerel baz / yerel koordinat bazı denir.

$U = M$ için genellikle bir modül bazı mevcut değildir.

Teget Demet ; M bir n -manifold olsun,

$TM := \bigsqcup_m T_m M$

ile tanımlanan TM bir $2n$ -manifold olup, onun her bir elemanı bir m noktası ile etiketlenen bir teget vektördür.



Diferansiyel 1-formlar

Bir 1-form alanı $T_1(M)$ 'e duz olara modülün elemanıdır; yani vektör alanları üzerinde $\mathcal{F}(M)$ -değerli $\mathcal{F}(M)$ -çizgisel bir gönderimdir. Bu küme $T^1(M)$ ile gösterilir.

$$\omega \in T^1(M), f, g \in \mathcal{F}(M) \text{ ve } X, Y \in T_1(M)$$

ise

$$\omega(fX + gY) = f \cdot \omega(X) + g \cdot \omega(Y)$$

ve

$$(\omega(X))(m) = \omega_m(X_m) \in \mathbb{R}$$

yani $\omega_m : T_m M \rightarrow \mathbb{R}$ olan bir \mathbb{R} -çizgisel gönderimdir. $\omega_m \in (T_m M)^* = T_m^* M$

$$T^* M \stackrel{n}{=} \bigsqcup_m T_m^* M$$

2n-manifold

(kotejet demet)

vektör demeti

$$T_1(M) = \Gamma T^* M$$

$$f \in \mathcal{F}(M) \Rightarrow df \in T^1(M)$$

$$X(f) = df(X) \quad \forall X \in T_1(M)$$

$T^1(U)$ için doğrl lokal baz $\{dx^i\}$

ile verilir:

$$dx^i \left(\frac{\partial}{\partial x^j} \right) = \frac{\partial x^i}{\partial x^j} = \delta^i_j$$

$f \in \mathcal{F}(M)$ ise

$$df = df \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right) dx^i$$

$$= \frac{\partial f}{\partial x^i} \underbrace{dx^i}$$

koordinatların sonsuz
küçük değişimi değıiller!

$f : M \longrightarrow N$

$$(f^* \omega)_m X_m = \omega_{f(m)} (f_{*m} X_m)$$

ve

$g \in \mathcal{F}(N)$ iken

$$f^*(g \omega) = (f^* g) (f^* \omega)$$

Tensör ve Form uzayları

M, n -manifoldunun m noktasında kontrvariant
ve kovariant derecesi sırasıyla s ve r olan
tensörlerin uzayı

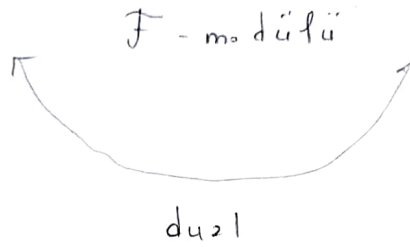
$$T_s^r (T_m M) = T_r^s (T_m^* M)$$

ile gösterilir.

$$\begin{array}{c} \swarrow \dim_{\mathbb{R}} \\ n^{r+s} \end{array}$$

27

$$\underbrace{\otimes^r T^1(M)}_{1\text{-form alanlarının}} \otimes \underbrace{\otimes^s T_1(M)}_{\text{pürüzsüz v.z.'nin}} = T^r_s(M)$$



$$T^0(M) = \mathcal{F}(M)$$

$$T^r_s M = \bigsqcup_m T^r_s(T_m M)$$

$$T^r_s(M) = \Gamma T^r_s M$$

(U, φ) p-iftasında $x^i = \varphi^* u^i$ koordinat fonksiyonları ise $\left\{ \frac{\partial}{\partial x^i} \right\}$ ve $\{ dx^i \}$ sırasıyla

$T^1(U)$ ve $T_1(U)$, \mathcal{F} -modülleri için

yerel bazlardır ve $T \in T^r_s(M)$ tensör alanı lokal olarak

$$T = T_{i_1 \dots i_r}^{j_1 \dots j_s} dx^{i_1} \otimes \dots \otimes dx^{i_r} \otimes \frac{\partial}{\partial x^{j_1}} \otimes \dots \otimes \frac{\partial}{\partial x^{j_s}}$$

lokal koordinat bazı her zaman en uygun değildir

$T_s^r(M)$ 'in tamamen anti-simetrik kovaryant tensor alanlarının oluşturduğu alt-modül $\Lambda^r(M)$ 'dir.

$$\Lambda(M) = \overset{\text{dif. form alanlarının dış cebri}}{\bigoplus_{r=0}^n} \Lambda^r(M)$$

$$\Lambda^r(M) \Big|_m = \Lambda^r(T_m M) = \Lambda_r(T_m^* M)$$

$$\binom{n}{r} \Lambda(M) \Big|_m = \Lambda(T_m M)$$

$$2^n \Lambda_0(M) = \mathcal{F}(M)$$

$$\Lambda M = \bigsqcup_m \Lambda(T_m M)$$

↙ dış demet

$$\Gamma \Lambda M = \Lambda(M)$$

$$\beta \in \Gamma \Lambda^r M,$$

$$\beta = \frac{1}{r!} \beta_{i_1 \dots i_r}(x) dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_r}$$

$$\varphi : M \longrightarrow N \text{ diffeo.}$$

$$\Rightarrow \hat{\varphi} : T_s^r(M) \longrightarrow T_s^r(N)$$

$$\hat{\varphi}(\omega^1 \otimes \dots \otimes \omega^r \otimes X_1 \otimes \dots \otimes X_s)$$

$$= (\varphi^{-1*} \omega^1 \otimes \dots \otimes \varphi^{-1*} \omega^r \otimes \varphi_* X_1 \otimes \dots \otimes \varphi_* X_s)$$

$$\omega^i \in T^1(M); 1 \leq i \leq r$$

$$X_j \in T_1(M); 1 \leq j \leq s$$

$$(\gamma_1, \dots, \gamma_r, \alpha^1, \dots, \alpha^s)$$

$$\gamma_i \in T_1(N)$$

$$\beta^j \in T^1(N)$$

$$= (\omega^1 \otimes \dots \otimes \omega^r \otimes X_1 \otimes \dots \otimes X_s) (\varphi_*^{-1} \gamma_1, \dots, \varphi_*^{-1} \gamma_r,$$

$$\varphi_* \alpha^1, \dots, \varphi_* \alpha^s)$$

Ödev:

$$\alpha \in T^1(M) = \Gamma \Lambda^1 M, \quad X \in T_1(M) = \Gamma TM$$

$$\text{difeo.} \quad = \Gamma T^* M$$

$$\varphi : M \longrightarrow N$$

$$(\hat{\varphi} \alpha) (\hat{\varphi} X) = \hat{\varphi} (\alpha(X))$$

30

$$\hat{\varphi}^* \alpha = \varphi^{-1*} \alpha$$

$$\hat{\varphi}^* X = \varphi_* X$$

5.12

$$\begin{aligned} \hat{\varphi}^* \alpha (\hat{\varphi}^* X)(q) &= \left((\varphi^{-1*} \alpha) (\varphi_* X) \right) (q) \\ &= \alpha \left(\underbrace{(\varphi^{-1*} \circ \varphi_*) (X)}_{\underbrace{(\varphi^{-1} \circ \varphi)_*}_{\text{Id}_M}} \right) (\varphi^{-1}(q)) \\ &= \alpha (X) (\varphi^{-1}(q)) \end{aligned}$$

$$= \alpha (X) (\varphi^{-1}(q))$$

$$= \left(\varphi^{-1*} (\alpha (X)) \right) (q)$$

$$= \hat{\varphi}^* (\alpha (X)) (q) \quad \forall q \in N$$

31

ELIÉ CARTAN

Dış Türev (Cartan Türevi)

$$d_p : \Gamma \wedge_p M \longrightarrow \Gamma \wedge_{p+1} M$$

$$f \in \mathcal{F}(M), \quad X \in \Gamma TM$$

① $df(X) = X(f)$

$$\alpha \in \Gamma \wedge^r M, \quad \beta \in \Gamma \wedge M$$

② $d(\alpha \wedge \beta) = d\alpha \wedge \beta + \underbrace{\eta(\alpha)}_{:= (-1)^{\deg(\alpha)} \alpha} \wedge d\beta$
 $= (-1)^r \alpha \wedge d\beta$

③ $d_{p+1} \circ d_p = dd = d^2 = 0$ (Poincaré Lemma)

indüksiyon

$\Rightarrow (d\alpha)(X_0, X_1, \dots, X_r)$

$$= \frac{1}{r+1} \left\{ \sum_{j=0}^r (-1)^j X_j \left(\alpha(X_0, \dots, \widehat{X_j}, \dots, X_r) \right) \right.$$

$$\left. + \sum_{0 \leq j < k \leq r} (-1)^{j+k} \alpha([X_j, X_k], \dots, \widehat{X_j}, \dots, \widehat{X_k}, \dots) \right.$$

0

$$\varphi : M \longrightarrow N$$

dif. bilir

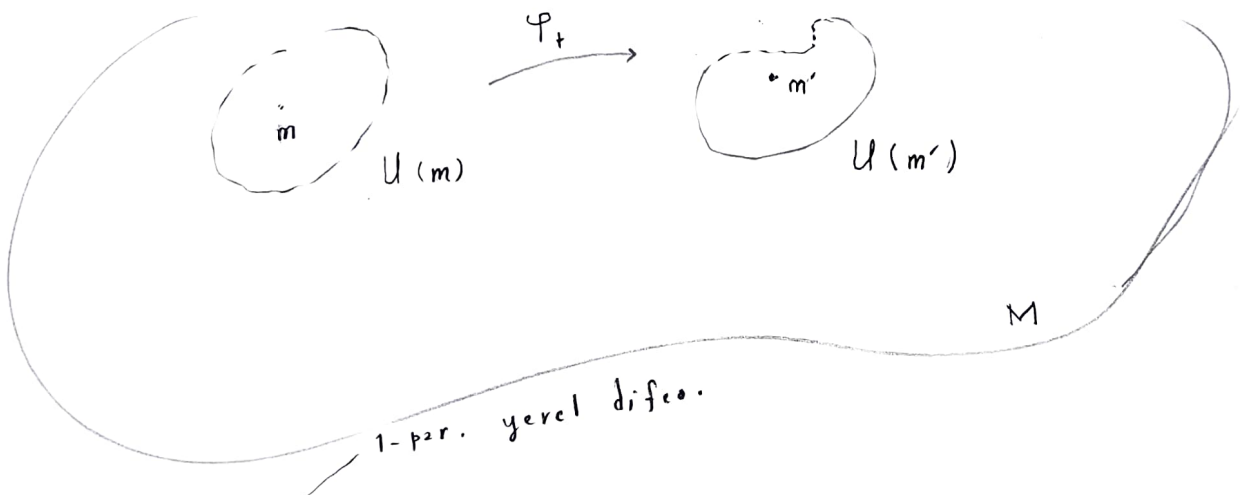
$$\varphi^* : \Gamma \wedge N \longrightarrow \Gamma \wedge M$$

$$\boxed{\varphi^* \circ d = d \circ \varphi^*}$$

$$g \, dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_r} \in \Gamma \wedge_{\text{dec.}}^r N$$

1- parametrel difeomorfizmler
ve integral eğrileri

zeminler akış



$$\varphi_t : U(m) \longrightarrow U(m')$$

$$t \in I_m \subseteq \mathbb{R}$$

o.p.

$$\varphi : W \subseteq (I \times M) \longrightarrow M$$

$$(t, m) \longmapsto \varphi_t(m); \quad \forall t \in I \supseteq I_m$$

$$\varphi_{t_2} \circ \varphi_{t_1} = \varphi_{t_1+t_2}; \quad \forall t_1, t_2, t_1+t_2 \in I$$

$$\varphi_0(m) = m \quad \forall m \in M \quad (\Rightarrow 0 \in I_m)$$

$$\Rightarrow \varphi_t^{-1} = \varphi_{-t} \quad \Rightarrow (t \in I \Leftrightarrow -t \in I) \subseteq I$$

$$\varphi_t \longrightarrow X_{\varphi_t} \Big|_{\varphi(p)(t)} = \dot{\varphi}(p)(t)$$

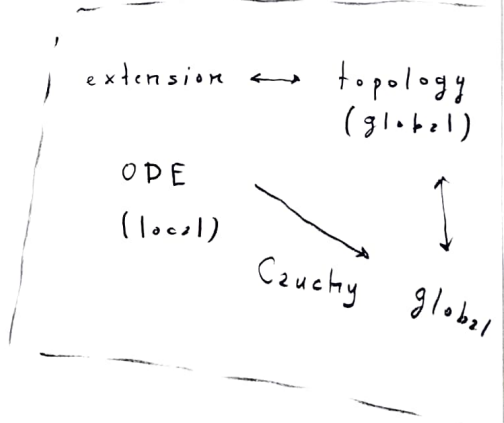
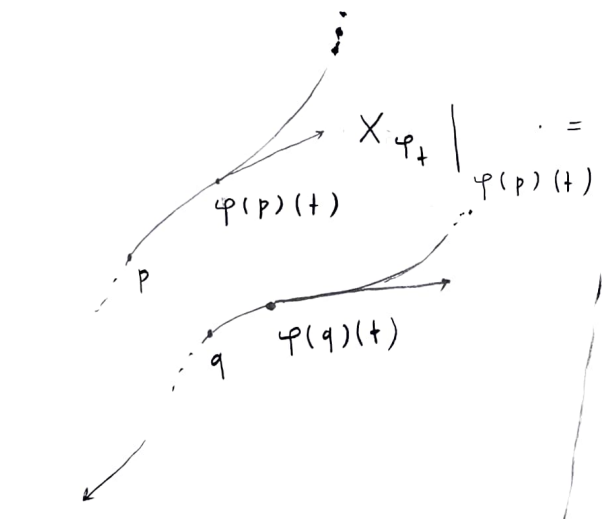
$$\varphi_t \implies \varphi \implies \varphi(p) \quad \forall p \in M$$

$$t \in I_p$$

$$\varphi(p) : I_p \longrightarrow M$$

$$t \longmapsto \varphi_t(p)$$

↙
eğri



X 'in integral eğrileri ya da

lokal φ_t difeo.'nin akış çizgileri

φ_t çarpışmazdır !

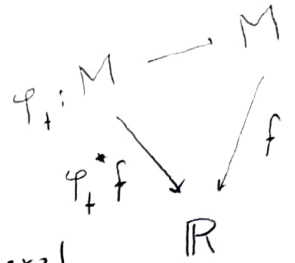
$$X \longrightarrow C_X : I \longrightarrow M$$

$$\left(C_X \right)_{*t_0} \left(\frac{\partial}{\partial t} \Big|_{t_0} \right) = X_{C(t_0)} \quad \forall t_0 \in I$$

34

Lie Türevi

$$T_1(M) \longleftrightarrow \text{Der}(\mathcal{F}(M))$$



$\varphi(m), m \in M$ 'de başlayan X in integral eğrisi ise

$$(Xf)(m) = X_p(f) = \varphi'(m)(0)(f)$$

$$= \varphi'(m) * \left(\frac{d}{dt} \Big|_0 \right) (f)$$

$$= \left(\frac{d}{dt} (\varphi(m)^* f)(t) \right)_{t=0}$$

$$= \left(\frac{d}{dt} (f \circ \varphi(m))(t) \right)_0$$

$$= \left[\frac{d}{dt} (f(\varphi_t(m))) \right]_0$$

$$= \lim_{t \rightarrow 0} t^{-1} \left[\underbrace{f(\varphi_t(p))}_{(\varphi_t^* f)(p)} - \underbrace{f(\varphi_0(p))}_{=p} \right]$$

$$\varphi_{-t}^{-1} * f = \hat{\varphi}_{-t} f$$

$$\Rightarrow T \in \Gamma T^s$$

$$\left(\sum_X T \right) (p) = \lim_{t \rightarrow 0} t^{-1} \left\{ (\hat{\varphi}_{-t} T)_p - T_p \right\}$$

$$\mathcal{L}_X f = X f$$

$$\mathcal{L}_X (S \otimes T) = \mathcal{L}_X S \otimes T + S \otimes \mathcal{L}_X T$$

tensör alanlarının
cebrî üzerinde bir
türev

$$\forall X \in T_1(M)$$

$$; \forall S, T \in \text{Tens}(M)$$

$$\text{Tens}(M) = \bigoplus_{r,s=0}^{\infty} T_s^r(M)$$

||

$$\Gamma \text{Tens } M$$

$$\text{Tens } M = \bigoplus_{r,s=0}^{\infty} T_s^r M$$

$$\mathcal{L}_X (T(\alpha_1, \dots, \alpha_r, X_1, \dots, X_s)) = (\mathcal{L}_X T)(\alpha_1, \dots, \alpha_r, X_1, \dots, X_s)$$

$$+ \sum_{k=1}^r T(\alpha_1, \dots, \mathcal{L}_X \alpha_k, \dots, \alpha_r, X_1, \dots, X_s)$$

$$+ \sum_{k=1}^s T(\alpha_1, \dots, \alpha_r, X_1, \dots, \mathcal{L}_X X_k, \dots, X_s)$$

kontraksiyonlar ile
sırsız-değişme özelliği

ödev

$$\left(\mathcal{L}_X Y \right)_p f = [X, Y]_p f \quad \forall f \in \mathcal{F}(M)$$

$$\forall p \in M$$

$$[L_X, L_Y] = L_{[X, Y]}$$

$$[L_X, d] = 0$$

$$[L_X, i_Y] = i_{[X, Y]}$$

dif.
alg.
alg.

$$L_X \Big|_{\Lambda(M)} := d \circ i_X + i_X \circ d$$

(H. Cartan)

$$(i_X \omega)_m := i_{X_m} \omega_m$$

$$(i_X \omega)(X_2, \dots, X_r) = r \omega(X, X_2, \dots, X_r)$$

$\in \Lambda^r(M)$

$\in T_1^r(M)$

$$[i_X, i_Y]_+ = 0 \Rightarrow i_X \circ i_X = (i_X)^2 = 0$$

$\forall X$

indeks 2
nilpotent

$d^2 = 0$

Bağlantılar M , n -manifold

$$\nabla : \Gamma TM \times \Gamma TM \longrightarrow \Gamma TM$$

$$\forall f, g \in \mathcal{F}(M), \forall X, Y, Z \in \Gamma TM$$

$$\nabla_{fX + gY} Z = f \nabla_X Z + g \nabla_Y Z$$

$$\nabla_X (fY + gZ) = X(f)Y + f \nabla_X Y$$

$$+ X(g)Z + g \nabla_X Z$$

yani $\nabla_X, \forall X \in \Gamma TM$ için \mathbb{R} -çizgiseldirve X 'e nazaran \mathcal{F} -çizgiseldir.

$$\nabla \Leftrightarrow \left\{ \nabla_{X_a} X_b \right\} = \left\{ \forall a, b \text{ için bileşenler} \right\}$$

 n^2 vektör ΓTM için
f.kel baz $\{X_a\}$

$$\nabla_{X_a} X_b = \Gamma_{ab}^c X_c$$

 n^3 bileşen = $\{X_a\}$ bazındaki
bağlantı bileşenleri
(katsayıları)

$$\omega^a_b = \Gamma^a_{cb} e^c \longrightarrow \text{bağlantı 1-formlarına}$$

$$e^a(X_b) = \delta^a_b$$

$$e = \{ X_a \} \xrightarrow{A} e' = \{ Y_b \}$$

Tens(M) is not a division algebra

$$A = \begin{pmatrix} A_c^d \\ A_c^c \end{pmatrix} \in GL(n, \mathbb{F})$$

$e^c \otimes X_d$
 hybrid
 ?
 ! A^{-1}

but ?

$$"A^{-1}" = A^{-1}$$

$$A^{-1} = A^{-1}_a{}^b e'^a \otimes Y_b$$

⇒

$$e'^a (Y_b) = \delta^a_b$$

$$A^{-1}_p{}^a A_a{}^b = \delta_p^b$$

$$e'^a = \underbrace{A^{-1}_p{}^a}_{\text{ödev}} e^p$$

$$w'^a_b = A_b{}^q w^r_q A^{-1}_r{}^a + A^{-1}_q{}^a d A_b{}^q$$

$$= A^{-1}_q{}^a \left[\left(w^q_r A_b{}^r + d A_b{}^q \right) - w^r_b A_r{}^q + w^r_b A_r{}^q \right]$$

inhomogen

$$w'^a_b = A^{-1}_q{}^a D A_b{}^q + w^a_b$$

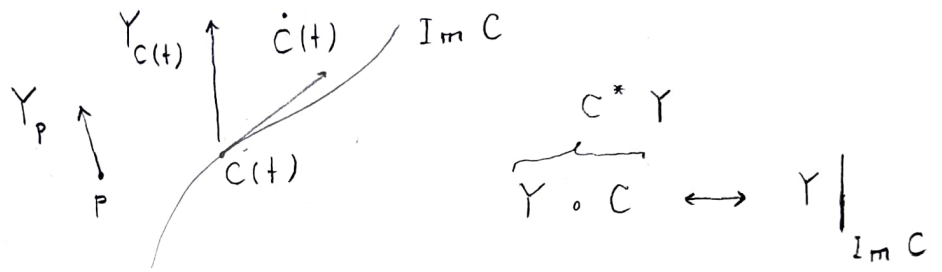
ödev

$$\nabla_{X_m} : \Gamma TM \longrightarrow T_m M, \forall X_m \in T_m M$$

— . —

$$\alpha : I \subseteq \mathbb{R} \xrightarrow{\gamma} M$$

$$t \longmapsto \alpha(t)$$



Y_C ve \dot{C} , C boyunca v.a.

(yani destekleri $Im C \subseteq M$ olan v.a.)

$$\Rightarrow \nabla_{\dot{C}} Y \text{ 'de öyledir!} \equiv \frac{DY}{dt}$$

Literatür
C'yi parametrelendiriyor.

Bir C eğrisi ∇ -otoparaleldir eğer \dot{C} teğet v.a. C boyunca paralel ise.

pseudo-Riem. ∇ -geodesik

$$\nabla_{\dot{C}} \dot{C} = 0$$

Euclides.sel düz çizgilerin

$$\left(\ddot{C}^m + (\Gamma_{kj}^m \circ C) \cdot \dot{C}^k \cdot \dot{C}^j = 0 \right) \quad (*)$$

pointwise prod.

40

Versiyim: ∇_X kontraksiyonlarla komüte eder!
 $\forall X \in \Gamma TM$

$$\nabla_X (\beta(Y)) = (\nabla_X \beta)(Y) + \beta(\nabla_X Y)$$

\Rightarrow $\nabla_{X_a} e^b = - \omega^b_c(X_a) e^c$

ödev

$$\sum_i X_a \omega^b_c = \Gamma_{ac}^b$$

versiyimin genellenmesi

$$\nabla_X (T(X_1, \dots, X_r, e^1, \dots, e^s))$$

$$= (\nabla_X T)(X_1, \dots, X_r, e^1, \dots, e^s)$$

$$+ \sum_{j=1}^r T(X_1, \dots, \nabla_X X_j, \dots, X_r, e^1, \dots, e^s)$$

$$+ \sum_{j=1}^s T(X_1, \dots, X_r, e^1, \dots, \nabla_X e^j, \dots, e^s)$$

$$\nabla_X : \Gamma T_s^r M \rightarrow \Gamma T_s^r M$$

tip koruyan
bir türev
(0. dereceden
homojen)

(41)

Leibnitz özelliği

$$\nabla_X (T \otimes W) = \nabla_X T \otimes W + T \otimes \nabla_X W$$

$$\forall T, W \in \Gamma \text{Tens } M$$

$$T \in \Gamma T_s^r M, \{X_a\}, \{e^b\} \text{Tens}(M)$$

$$T^{a_1 \dots a_s}_{b_1 \dots b_r}$$

$$\nabla_{X_k} T \in \Gamma T_s^r M$$

$$T^{a_1 \dots a_s}_{b_1 \dots b_r ; k}$$

Kovaryant diferansiyel :

$$\nabla : \Gamma T_s^r M \longrightarrow \Gamma T_s^{r+1} M$$

$$T \longmapsto \nabla T$$

$$(\nabla T)(X, X_1, \dots, X_r, e^1, \dots, e^s) := (\nabla_X T)(X_1, \dots, X_r, e^1, \dots, e^s)$$

⇒

$$\nabla X_a = \omega^c_a \otimes X_c$$

&

$$\nabla e^b = -\omega^b_c \otimes e^c$$

ödev

42

∇ 'nin eğrilik ve torsiyon tensör alanları

$$\mathbb{T}_{\nabla} = \mathbb{T} \quad \swarrow \quad \nabla \text{ 'nin torsiyon operatörü}$$

∇ , \mathcal{F} -ikiçizgisel olmadığı için bir tensörle doğrudan ilişkili değildir.

$$\mathbb{T}(X, Y) = \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y]$$

$$\mathbb{T} \in \Gamma T_1^2 M \quad \swarrow \quad \nabla \text{ 'nin torsiyon tensör(ü) (2lını)}$$

\mathcal{F} -ikiçizgisel ve anti-sim.

$$T(X, Y, \beta) = \beta(\mathbb{T}(X, Y))$$

Torsiyon 2. formları T^a (herhangi bir yerel baz ile baz etiketi ilişik)

$$T^a(X, Y) = \frac{1}{2} e^a(\mathbb{T}(X, Y))$$

$$\Rightarrow T = 2 T^a \otimes X_a \quad (\text{torsiyon tensörü için lokal ifade})$$

$\{e^a\}$ herhangi bir ko-çerçeve

öyleki $\{w^a_b\}$ bağlantı 1-formları bu ko-bazda

iseler

$$T^a = de^a + w^a_b \wedge e^b \quad (\text{Cartan'ın 1. yzpl denklemleri})$$

(43)

$\mathbb{R}_\nabla = \mathbb{R}$ ∇ 'nin eğrilik operatörü

$$\mathbb{R}(X, Y) = [\nabla_X, \nabla_Y] - \nabla_{[X, Y]}$$

anti-sim. & \mathcal{F} -ikiçizgisel

$$\mathbb{R}(X, Y)(U \otimes V) = \mathbb{R}(X, Y)U \otimes V + U \otimes \mathbb{R}(X, Y)V$$

Tens(M) üzerinde
tip koruyan bir türev

özel olarak $\mathbb{R}(X, Y)f = 0$

$$\mathbb{R}(X, Y)(fU) = f\mathbb{R}(X, Y)U$$

∇ 'nin eğrilik tensör(ü) alanı
 $R \in \Gamma T^3_1 M$

$$R(X, Y, Z, \beta) = \beta(\mathbb{R}(X, Y)Z)$$

Eğrilik 2-formları (lokal) R^a_b

$$R^a_b(X, Y) = \frac{1}{2} e^a(\mathbb{R}(X, Y)X_b)$$

$$\Rightarrow R = 2 R^a_b \otimes e^b \otimes X_a$$

$\{e^a\}$ köşerçevesine göre w^a_b
bağıntılı 1-formları cinsinden

$$R^a_b = d w^a_b + w^a_c \wedge w^c_b \quad (\text{Cartan'ın 2. yapı denklemi})$$

Maurer-Cartan

(1,3) tipi olan R 'yi

kontrakte ederek (0,2) tipi olan

Ricci tensör(ünü) alınımı elde ederiz:

$$\text{Ric}(X, Y) = R(X_a, X, Y, e^a)$$

$\{X_a\}$ ve $\{e^b\}$ dual
ve keyfi bazlar

genel bir ∇
için belirli
simetri özellikleri
yoktur.

Ricci 1-formları

$$\text{Ric} = P_b \otimes e^b ; P_b := i_{X_a} R^a_b$$

Bianchi özdeşlikleri

Bianchi tipleri;

Bianchi'nin

$$\mathcal{L}_{X, Y, Z} \left\{ R(X, Y)(Z) - T(T(X, Y), Z) - (\nabla_X T)(Y, Z) \right\} = 0$$

1. özdeşliği

|| lokal

$$dT^a + \omega^a_b \wedge T^b = R^a_b \wedge e^b$$

$\forall a$

$$\mathcal{L}_{X, Y, Z} \left\{ (\nabla_X R)(Y, Z) + R(T(X, Y), Z) \right\} = 0$$

|| lokal

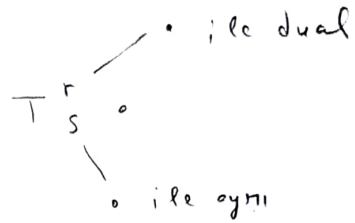
$$dR^a_b + \omega^a_c \wedge R^c_b - \omega^c_b \wedge R^a_c = 0$$

$\forall a, b$

$T \begin{matrix} (1,2) \\ (X, Y) \end{matrix} \begin{matrix} (1,0) \\ \text{yani vektör} \end{matrix} \leftarrow R(X, Y) \begin{matrix} (1,3) \\ Z \end{matrix} \begin{matrix} (1,1) \\ \end{matrix} \begin{matrix} (1,0) \\ \end{matrix}$

45

Metrik tensör alanları



$$g \in \Gamma T^2_0 M$$

$g|_P = g_P$, $T_P M$ bir metrik tensör / ya da iç çarpımdır.

g , simetrik , pozitif-tanımlı , dejenere değil ; Riemann-sal manifold

g , simetrik , tanımsız , dejenere değil ; pseudo-Riemannsal manifold

g , simetrik , tanımsız , dejenere değil ; Lorentz-sal manifold

denir.

$$g = g_{\mu\nu} dx^\mu \otimes dx^\nu$$

$$g_{\mu\nu} = g_{\nu\mu} = g \left(\frac{\partial}{\partial x^\mu}, \frac{\partial}{\partial x^\nu} \right) ; dx^\mu \left(\frac{\partial}{\partial x^\nu} \right) = \delta^\mu_\nu$$

$$g = \eta_{ab} e^a \otimes e^b ; e^a(X_b) = \delta^a_b$$

46

$$\tilde{X}, \alpha \in \Gamma T^*M$$

$$Y, X, \tilde{\alpha} \in \Gamma TM$$

$$g(\tilde{\alpha}, X) = \alpha(X)$$

α 'nin metrik duzli
(g^* -duzli)

$$g(X, Y) = \tilde{X}(Y)$$

X 'in metrik duzli
(g -duzli)

metrik
(kovar.)

duz metrik
(kontravzr.)

$$g^*(\alpha, \beta) = g(\tilde{\alpha}, \tilde{\beta})$$

$$g^* = g^{\mu\nu} \frac{\partial}{\partial x^\mu} \otimes \frac{\partial}{\partial x^\nu} = \eta^{ab} X_a \otimes X_b$$

$$g^{\mu\nu} g_{\nu\rho} = \delta^\mu_\rho$$

$$\eta^{ab} \eta_{bc} = \delta^a_c$$

$$dx^\mu \xrightarrow{GL(n, \mathcal{F})} e^a$$

$\{e^a\}$

$$e^a = \underbrace{e^a_\mu}_{\in \mathcal{F}} dx^\mu$$

Czrtan'in hureketli
ko-gerceve zlzml
(lokal)

$$\frac{\partial}{\partial x^\mu} \longrightarrow X_a$$

$$X_a = e_a^\mu \frac{\partial}{\partial x^\mu}$$

e 'ler tasi

$$\omega = w_\mu dx^\mu = w_a e^a$$

$$g^{\mu\nu} \partial_\nu = \partial^\mu = \frac{\partial}{\partial x^\mu}$$

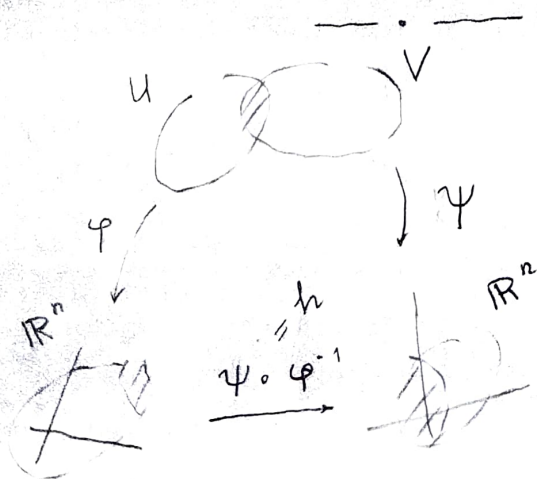
$$\tilde{\omega} = w_\mu \underbrace{dx^\mu}_{g^{\mu\nu} \frac{\partial}{\partial x^\nu}} = g^{\mu\nu} w_\mu \frac{\partial}{\partial x^\nu} = w^\nu \frac{\partial}{\partial x^\nu}$$

$$= w_a \tilde{e}^a = w_a \underbrace{\eta^{ab} X_b}_{= X^a} = w^b X_b = w_a X^a$$

$$X = \xi^\mu \frac{\partial}{\partial x^\mu} = \zeta^a X_a$$

$$\tilde{X} = \xi^\mu \underbrace{\frac{\partial}{\partial x^\mu}}_{= g_{\mu\nu} dx^\nu} = \xi_\nu dx^\nu$$

$$= \zeta^a \underbrace{\tilde{X}_a}_{= \eta_{ab} e^b} = \zeta_b e^b = \zeta^a e_a$$



Jacobian

$$h_x \longleftrightarrow \text{th}(x)$$

$$\downarrow \det$$

$$0 < f(x) \in \mathcal{F}^+$$

$$dx^1 \wedge \dots \wedge dx^n = d\text{vol}_x$$

$$\downarrow$$

$$\frac{dy^1 \wedge \dots \wedge dy^n}{d\text{vol}_y} = f d\text{vol}_x$$

48

Yarı yönlendirilebilir bir M diferansiyel manifoldu üzerinde yok olmayan ve işaret değiştirmeyen bir n -form zımnı vardır. \Leftrightarrow

M bir g , pseudo-Riemann-sel metrik kabul ediyorsa yönlendirici n -form için geleneksel seçim $Z = e^1 \wedge e^2 \wedge \dots \wedge e^n$ ile verilir; $\{e^a\} := g^*$ -ortonormal hareketli ko -çerçeve (zımnı) lokal

$$Z = *1$$

$$* : \Lambda^r \longrightarrow \Lambda^{n-r}$$
$$\alpha \longmapsto *\alpha$$

$$\alpha^r = \frac{1}{r!} \alpha_{a_1 \dots a_r} e^{a_1} \wedge \dots \wedge e^{a_r}$$

$$*(e^{a_1} \wedge \dots \wedge e^{a_r}) = \frac{1}{(n-r)!} \epsilon^{a_1 \dots a_r \underbrace{d_{r+1} \dots a_n}} e^{a_{r+1}} \wedge \dots \wedge e^{a_n}$$

$\{e^a\}$, g^* -orto iken bildiğimiz Levi-Civita sembollerini!

(49)

$\varphi : M \rightarrow N$ pürüzsüz bir difeo. ve M ve N (pseudo)- \mathbb{R} iemann-sal manifoldlar

ise

g_M

, g_N

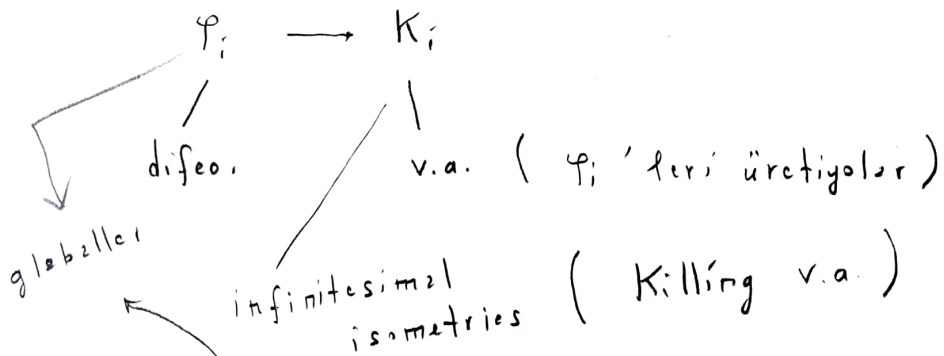
$\Leftrightarrow \dim_{\mathbb{R}} M = \dim_{\mathbb{R}} N$

$\mathbb{G}\mathbb{R}$ 'daki anlamı

$g_M = \varphi^* g_N$

ile ilişkili ise φ 'ye bir (pürüzsüz) izometri denir.

$M = N \Rightarrow \varphi$ 'ye M 'nin bir izometrisi denir. $\{ \varphi_i \} = Iso(M, g) \subseteq Diff(M)$



$(\{ K_i \}, [,])$ — Lie cebri

$\Rightarrow [K_i, K_j] = c_{ij}^k K_k$

— $\forall p$ için bir komşulukta lokal ve ilgili modül bağımlı

— yapı sabitleri

Bu izometri grubu M üzerindeki
(pseudo-)Riemann-sal yapının Killing
simetrilerini tanımlar:

$$\sum_K g = 0$$

$$\forall K \in (\{K_i\}, [,])$$

GR \nearrow Schwarzschild

$$0 < \# \{K_i\} < \frac{n(n+1)}{2}$$

hic olmayabilir!

Killing denklemi

$$T_{\nabla} = 0$$

$$i_Z \nabla_Y \tilde{X} + i_Y \nabla_Z \tilde{X} = (\mathcal{L}_X g)(Y, Z)$$

$$X = K \Rightarrow \mathcal{L}_K g = 0$$

$$X = C \Rightarrow \mathcal{L}_C g = 2\lambda g \quad \leftarrow \epsilon \mathcal{F}$$

$$Z \rightarrow X_a$$

$$Y \rightarrow X$$

$$\Rightarrow i_{X_a} \nabla_X \tilde{K} + i_X \nabla_{X_a} \tilde{K} = 0$$

$$\leftarrow e^a \wedge$$

$$\Rightarrow \nabla_X \tilde{K} + \underbrace{e^a \wedge i_X \nabla_{X_a} \tilde{K}}_{- i_X (e^a \wedge \nabla_{X_a} \tilde{K})} = 0$$

$$+ \nabla_X \tilde{K}$$

$$\Rightarrow \nabla_X \tilde{K} = \frac{1}{2} i_X d \tilde{K}$$

$$\nabla_X w = \frac{1}{r+1} i_X d w$$

$\epsilon \Gamma \Lambda^r M$

Kömer kütesi

GR

$$(i) \mathcal{S} \tilde{C} = -n \lambda$$

$$(ii) \mathcal{S} d \tilde{C} = 2 C^a P_a + 2(n-1) d \lambda$$